



D

Originalbetriebsanleitung für SELVE-Antriebe

**SEE-RC** ..... **Seite 2**

Bitte bewahren Sie die Anleitung auf!

GB

Operating instruction for SELVE motors

**SEE-RC** ..... **Page 36**

Keep these instructions in a safe place!

F

Notice de réglage des moteurs SELVE

**SEE-RC** ..... **Page 70**

Prière de conserver cette notice !

NL

Afstelhandleiding SELVE buismotoren

**SEE-RC** ..... **Blz. 104**

Deze handleiding zorgvuldig bewaren!

PL

Instrukcja obsługi SELVE elektroniczne siłowniki

**SEE-RC** ..... **Strona 138**

Proszę zachować instrukcję!

## 1. Consignes de sécurité



**Consignes de sécurité importantes pour la mise en service et l'utilisation du moteur !**

Attention !

**Afin de garantir la sécurité des personnes, il est impératif de respecter ces consignes. Le non-respect des consignes, ainsi que la mauvaise utilisation du moteur, peuvent causer de graves blessures. Veuillez conserver ce Mode d'Emploi.**

- Veuillez appliquer les consignes suivantes :
  - Les lois, normes et réglementations en vigueur dans votre pays
  - Les règles de l'art
  - Les prescriptions du fournisseur et distributeur d'énergie, ainsi que les dispositions applicables aux installations en locaux humides, selon NF C15-100 (France)/RGIE (Belgique)/VDE 0100 (Allemagne)
  - Les règles de sécurité de la norme DIN EN 60335
  - Les règles de l'art au moment de l'installation
  - Ce Mode d'Emploi, ainsi que ceux des appareils pour cette installation
- Le branchement du moteur doit uniquement être réalisé par du personnel qualifié et agréé. Couper la tension d'alimentation, pendant l'installation ou la maintenance.
- Prévoir sur l'installation du moteur, un dispositif multipolaire de coupure électrique de l'alimentation du secteur. L'écart des contacts du dispositif est d'au moins 3 mm (DIN EN 60335). Prendre toutes les mesures contre les risques de mise en service involontaires.
- Avant l'installation du moteur, veuillez écarter tous les fils électriques non utilisés et neutraliser tous les équipements qui ne servent pas à la commande du moteur.

- Le Mode d'Emploi est partie constituante de l'appareil et des conditions de garantie. Il doit impérativement être remis à l'électricien, à l'installateur et à l'utilisateur.
- Il convient de contrôler régulièrement l'état du Volet-Roulant : son équilibrage, son usure, l'état des attaches du tablier et du câble d'alimentation. Veuillez ne pas utiliser l'installation lorsqu'une remise en état est nécessaire. Contrôler le bon état du moteur et de l'installation, avant la mise en service. En cas d'endommagement du moteur, notamment du câble : la mise en service est interdite !
- Le moteur ne peut fonctionner que monté dans l'installation. Le branchement n'est autorisé que lorsque l'installation n'est pas sous tension. L'entraînement du moteur est uniquement possible avec des roues et couronnes d'origines, fournies par SELVE. Pour les moteurs SELVE du groupe BR-1 (ex. SE.. 1/...), le diamètre de tube le plus étroit requis est de 40 mm, pour le groupe BR-2 (ex. SE.. 2/...) 50 mm et pour le groupe BR-3 (ex. SE.. 3/...) 60 mm. Pour les tubes rainurés, il convient de respecter une version excentrique de la roue et de la couronne.
- Le couple et la durée de fonctionnement doivent correspondre aux exigences de l'installation. Les caractéristiques figurent sur l'étiquette du moteur.
- Pendant l'installation du moteur sur un store-banne, volet-roulant ou store-enroulable, veuillez impérativement à couper l'alimentation électrique durant l'intervention ou la maintenance. Prenez toutes les dispositions nécessaires pour éviter la mise en service inopinée de l'installation, pendant l'intervention : par ex. horloge, automatisme ou commande générale.
- Les moteurs peuvent être pilotés par des enfants de plus de 8 ans, des personnes avec un handicap physique, sensoriel ou mental, ou avec une expérience et un savoir limité, quand ils sont sous surveillance et sous réserve d'avoir été formés à l'utilisation des appareils et aux dangers encourus.

- Il ne doit pas y avoir d'objet à proximité de la zone de mouvement. La zone d'intervention doit être dans votre champ visuel. Surveillez l'installation pendant l'utilisation et veillez à ce que personne ne puisse s'en approcher. N'utiliser que des commutateurs à position stable.
- Pour les moteurs qui sont pilotés avec un interrupteur à positions instables (bouton poussoir), il faut que cet interrupteur soit toujours visible à proximité du moteurs et installé à une hauteur de 1,5 m.
- Les parties de l'installation qui sont en mouvement et ne sont pas protégées doivent être posées à plus de 2,5 m du sol ou d'une autre surface qui permet l'accès au moteur. Il faut ménager un écart minimum de 40 cm entre des éléments mobiles et d'autres objets.
- L'accès aux appareils de commande fixes est interdit aux enfants, éviter leur contact avec les appareils mobiles.
- Dans le cas du store-banne, lorsque la banne ouverte est à une hauteur du sol ou d'une autre surface d'accès inférieure à 2 m, il faut ménager une distance de sécurité de 40 cm avec les autres objets en périphérie.
- Le câble d'alimentation du moteur en PVC-Blanc, est compatible avec les installation extérieures ou sous gaine. Les câbles en PVC H05VV-F, ne sont autorisés qu'à l'intérieur. Lorsque le câble d'alimentation est endommagé il faut le faire réparer par le fabricant, son service technique ou d'autres personnes qualifiées qui effectueront le remplacement.
- Les dommages causés par un usage incorrect, un mauvais câblage, l'utilisation de la force, l'intervention de tiers sur le moteur, ainsi que des modifications ultérieures sur l'installation et les dommages en résultants sont exclus de la garantie.
- Utiliser exclusivement des pièces et accessoires d'origine SELVE. Ils sont à votre disposition dans notre catalogue, en accès libre sur [www.selve.de](http://www.selve.de).

**Cher client,**

Nous vous remercions d'avoir choisi un moteur tubulaire SELVE. Ce mode d'emploi décrit le montage et l'utilisation de ce moteur. Veuillez impérativement lire ces instructions avant la mise en service de nos moteurs et observez les consignes de sécurité.

SELVE ne peut être tenu pour responsable des modifications aux normes et réglementations en vigueur au moment de la rédaction du présent document. SELVE se réserve le droit pour toutes modifications du produit.

<b>1. Consignes de sécurité .....</b>	<b>70</b>
<b>2. Caractéristiques des moteurs .....</b>	<b>75</b>
<b>2.1. Domaine d'application .....</b>	<b>75</b>
<b>2.2. Propriétés .....</b>	<b>75</b>
<b>2.3. SELVE Radio-commeo/iveo .....</b>	<b>76</b>
<b>3. Montage et branchement électrique .....</b>	<b>77</b>
<b>3.1. Montage du moteur dans le tube .....</b>	<b>77</b>
<b>3.2. Fixation du moteur .....</b>	<b>77</b>
<b>3.3. Connexion et déconnexion du câble débrochable .....</b>	<b>79</b>
<b>3.4. Raccordement électrique .....</b>	<b>79</b>
<b>4. Réglage des Fins de Courses .....</b>	<b>80</b>
<b>4.1. Etat d'usine .....</b>	<b>80</b>
<b>4.2. Mode réglage .....</b>	<b>80</b>
<b>4.3. Liaison Moteur/Tablier .....</b>	<b>80</b>
<b>4.4. Sélection du Mode de fonctionnement .....</b>	<b>81</b>
<b>4.5. Réglage des Fins de Course avec l'Inverseur         ou le Câble de réglage .....</b>	<b>81</b>
<b>4.5.1. Mode automatique .....</b>	<b>82</b>
<b>4.5.2. Mode manuel : 2 points fixes .....</b>	<b>83</b>
<b>4.5.3. Mode manuel : FdC Bas manuel/FdC Haut auto .....</b>	<b>84</b>
<b>5. Mise en service commeo/Réglage du moteur Radio .....</b>	<b>85</b>
<b>5.1. Sélection d'un récepteur .....</b>	<b>85</b>
<b>5.2. Type de fonctions sur le moteur sélectionné .....</b>	<b>87</b>
<b>5.2.1. Mode automatique .....</b>	<b>88</b>
<b>5.2.2. Mode manuel : 2 points fixes .....</b>	<b>89</b>
<b>5.2.3. Mode manuel : FdC Bas manuel/FdC Haut auto .....</b>	<b>90</b>
<b>5.2.4. Programmer-mémoriser/effacer l'émetteur .....</b>	<b>91</b>
<b>5.2.5. Effacer la liste des émetteurs dans le récepteur .....</b>	<b>91</b>
<b>5.2.6. Reset du récepteur .....</b>	<b>91</b>
<b>5.2.7. Mode CONFIGURATION                 (uniquement personnel autorisé) .....</b>	<b>91</b>
<b>5.3. Fonctions sur l'émetteur .....</b>	<b>94</b>

<b>6. Mise en service iveo/Réglage du moteur Radio .....</b>	<b>94</b>
<b>6.1. Réglage des Fins de Course et enregistrement</b>	
du premier émetteur .....	95
6.1.1. Mode automatique .....	95
6.1.2. Mode manuel : 2 points fixes .....	96
6.1.3. Mode manuel : FdC Bas manuel/FdC Haut auto .....	97
<b>6.2. Enregistrer : Emetteur/Canaux .....</b>	<b>98</b>
6.2.1. Programmation d'émetteurs/canaux supplémentaires .....	98
6.2.2. Effacement d'émetteurs/canaux .....	98
<b>6.3. Positions intermédiaires .....</b>	<b>98</b>
<b>6.4. Fonctions en mode service</b>	
(réglages par le biais d'une émetteur) .....	99
<b>6.5. Réajustage de la position finale avec émetteur attribué .....</b>	<b>99</b>
<b>6.6. Programmation d'un nouvel émetteur suite à la perte,</b>	
le vol à une panne de celui-ci .....	100
<b>6.7. Restauration de l'état à la livraison .....</b>	<b>100</b>
<b>6.8. Séparation du groupe .....</b>	<b>100</b>
<b>6.9. Basculer en Mode commeo .....</b>	<b>101</b>
<b>7. Caractéristiques techniques .....</b>	<b>102</b>
<b>8. Déclaration de conformité .....</b>	<b>103</b>
<b>9. Dépannage et recherche de défauts .....</b>	<b>103</b>
<b>10. SELVE Assistance technique, Service-Hotline .....</b>	<b>103</b>

## 2. Caractéristiques des moteurs

### 2.1. Domaine d'application

Les moteurs de type SEE-RC sont prêts à être utilisés sans programmation des fins de course et ne doivent être utilisés que pour la motorisation de volets roulants.

### 2.2. Propriétés

Le moteur a besoin de 3 courses complètes vers le haut et vers le bas pour reconnaître ses fins de course et mettre en place de façon optimale la protection contre la surcharge à la montée et la reconnaissance d'obstacle à la descente.

Le processus d'apprentissage est conduit de façon autonome par le moteur dans les jours qui suivent la mise en exploitation et est terminé lorsque l'on ne constate plus de relâchement lorsque le moteur atteint sa position basse.

Afin de protéger l'installation, après le réglage des Fins de Course dans le sens descente, le moteur s'arrête sur obstacle et dégage l'obstacle (SES-RC avec verrou automatique), dans le sens montée il s'arrête dès que l'effort est supérieur au poids du tablier mémorisé lors de la mise en service automatique.

Cette fonction de reconnaissance de blocages des entraînements a été développée pour éviter d'endommager les différents éléments du volet roulant.

La détection d'obstacle ne réagit qu'après que tout le poids de la barre de charge se soit déposé sur l'obstacle. En aucun cas cette fonctionnalité peut être utilisée pour la protection de personnes.

Le niveau d'émission de bruit se situe nettement sous les 70 dB(A). Dans certains cas la conception du produit final lui-même et son installation peuvent provoquer un amplification du bruit du moteur. Ce phénomène peut être réduit par l'utilisation de moyens appropriés (isolation phonique du caisson, matériel de fixation particulier, etc.).

La stabilité du volet roulant doit être approprié à l'utilisation du moteur dans le temps.

Le moteur convient pour un montage à gauche ou à droite et peut être commandé avec des interrupteurs, commandes ou télécommandes convenant à des moteurs pour volets roulants ou protections solaires.

Le fonctionnement du moteur nécessite impérativement l'utilisation d'attaches rigides/verrous de sécurité ainsi que des butées d'arrêt rigides.

Il convient de monter au moins deux attaches rigides/verrous de sécurité afin d'assurer un positionnement et un fonctionnement correct du volet roulant. Les prescriptions du fournisseur d'attaches rigides/verrous de sécurité doivent être prises en compte.

Le couple moteur doit être correctement choisi en fonction du poids du tablier.

La connexion en parallèle de plusieurs moteurs est possible (tenir compte de la charge admise par les interrupteurs).

Sous conditions, le moteur est adapté à la mise en place de 2<sup>e</sup> issues de secours. Après déclenchement de l'installation de détresse, il est nécessaire de remettre le moteur en mode usine pour lui permettre de fonctionner parfaitement.

### 2.3. SELVE Radio-commeo/iveo

Tous les moteurs SELVE-RC communiquent sur la fréquence 868,1 MHz (Radio-commeo) et 868,3 MHz (Radio-iveo). L'utilisation simultanée des deux modes de fréquence n'est pas possible.

commeo est un signal Radio Bi-Directionnel : il concerne les informations enregistrées dans le récepteur tout comme celles dans l'émetteur. ivoe est un signal unidirectionnel, compatible avec les appareils inronic. Après une double coupure de courant, le moteur est ouvert au deux modes de fréquence aussi longtemps qu'aucun émetteur commeo/iveo n'aura été enregistré. Lorsque le mode de fréquence doit être changé ultérieurement, il faudra réinitialiser tous les émetteurs de l'installation et faire ensuite une double-coupure du courant sur chaque moteur.

Tous les émetteurs SELVE commeo/iveo peuvent être enregistrés dans les moteurs commeo. Jusqu'à 16 télécommandes peuvent être paramétrées/mémorisées dans chaque moteur. Veuillez respecter les consignes du Mode d'Emploi de l'émetteur.

Les moteurs commeo sont paramétrables en Mode **CONFIGURATION**, selon vos applications. En Mode usine, le moteur SEE-RC est compatible pour les applications «Volet-Roulant». En Mode ivoe la modification de l'application est impossible.

#### **Remarque :**

Veillez à ce que l'émetteur ne soit pas installé ou utilisé à proximité de surfaces métalliques ou de champs magnétiques. Les surfaces métalliques ainsi que les vitrages feuilletés au métal qui se trouvent dans le champ d'émission, sont susceptibles de perturber la qualité de l'émission et diminuer la portée.

Des installations Radio qui émettent sur la même fréquence, peuvent perturber la réception de vos appareils.

La portée du signal Radio est limitée par le législateur et elle dépend de la configuration du bâtiment.



### 3. Montage et branchement électrique



**Attention !** Risque d'électrocution !

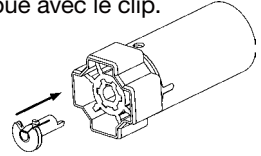
Effectuez le branchement quand l'installation n'est pas sous tension !

Le moteur ne peut fonctionner que Lorsqu'il est installé !

**Attention !**

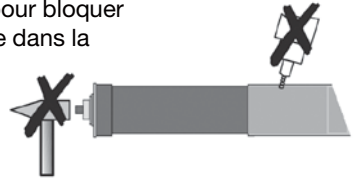
#### 3.1. Montage du moteur dans le tube

1. Installer couronne et roue sur le moteur et bloquer la roue avec le clip.



2. Introduire le moteur tubulaire dans le tube. Ne frappez en aucun cas sur le moteur, pendant cette opération. Il ne doit pas y avoir de jeu entre roue + couronne et le tube.

3. Si nécessaire visser la roue à travers le tube pour bloquer le déplacement axial. Ne jamais percer le tube dans la zone du moteur.

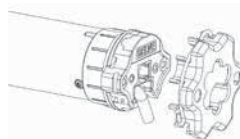
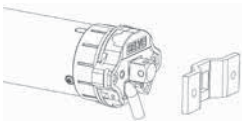


4. Fixer l'embout du tube motorisé sur la joue. Veillez à positionner le câble d'alimentation et l'antenne de sorte à ne pas les endommager. L'antenne ne doit pas être posée en parallèle avec le câble du moteur. Il est interdit de raccourcir ou d'allonger l'antenne. Afin d'éviter les infiltrations d'eau, introduisez le câble avec une boucle vers le bas pour évacuer l'eau de ruissellement.

5. Attachez le tablier ou store sur le tube.

#### 3.2. Fixation du moteur

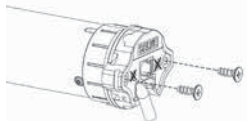
Le carré de 12 mm se fixe sur une bride adaptée. La géométrie de la tête du moteur est compatible avec un grand nombre de clips de fixation. De nombreux clips et systèmes pour la fixation du moteur sur la joue, sont disponibles dans notre gamme de composants.



Des flasques ou plaques de montage peuvent être pré-montées ou vissées sur la tête du moteur. Pour la mise en oeuvre du carré de 12 mm, il faut installer une plaque en acier derrière la bride, pour garantir son positionnement axial.

**Attention !** Les moteurs SEE-RC 2/30 ne peuvent pas être fixés avec le carré de blocage 930285 !

Lorsque la tête du moteur BR-2 (diam. 45 mm) est vissée, veillez à bien utiliser impérativement les trous **extérieurs** : entraxe 48 mm !



Les trous intérieurs sur le moteur BR-2 (diam. 45 mm) : entraxe 29 mm, ne peuvent supporter aucun effort.

Les trous sur le moteur BR-1 (diam. 35 mm) : entraxe 29 mm, sont compatibles avec le vissage par vis autotaraudeuses.

Les trous pour le vissage ne sont pas taraudés. Il est impératif d'utiliser des vis autotaraudeuses.

Veillez impérativement utiliser les vis :

- BR-2 : matière plastique – vis autotaraudeuse KN 1033 STS 50x14-Z
- BR-2 : acier – vis autotaraudeuse KN 3041 SLS L40x12 T20
- BR-1 : vis DIN 965 M x 10

### 3.3. Connexion et déconnexion du câble débrochable

Tous les moteurs ne sont pas munis d'un câble débrochable.

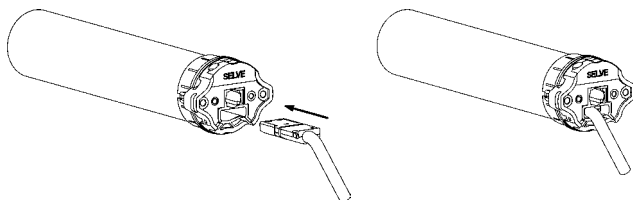


**Attention !** Risque d'électrocution !

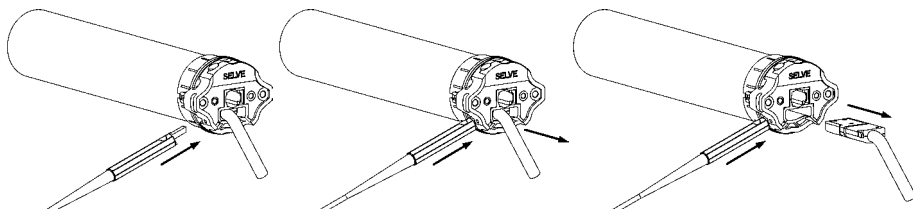
Le câble débrochable ne peut être connecté que lorsque l'installation est hors tension !

**Attention !**

Lors du branchement du câble dans son logement, il doit impérativement être hors tension. Pousser le connecteur à fond jusqu'à ce que vous entendiez le connecteur s'enclencher et se verrouiller !



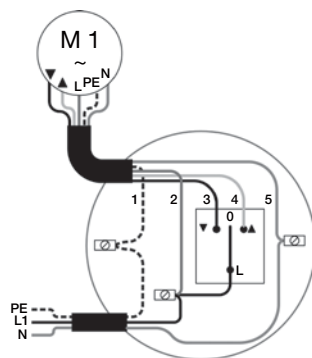
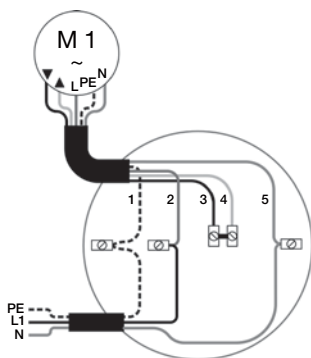
Avant de démonter le câble, veuillez le débrancher pour le mettre hors tension. Déverrouiller la prise par le trou latéral, dans la tête moteur. Vous pouvez utiliser un petit tournevis ou l'outil spécial SELVE. Veuillez simultanément pousser sur le clip de verrouillage avec le tournevis et tirer le câble hors du connecteur, pour l'extraire.



### 3.4. Raccordement électrique

Moteur radio – sans inverseur

Moteur radio – avec inverseur



- 1 = PE, jaune-vert
- 2 = L1, marron
- 3 = A droite, noir
- 4 = A gauche, gris
- 5 = N, bleu

L'utilisation d'un inverseur est optionnelle. Dans le cas où le moteur est uniquement en Mode radio, le branchement N, L1 et PE est suffisant.

### 4. Réglage des Fins de Courses

#### 4.1. Etat d'usine

Lors de la livraison, en «état d'usine», le moteur n'a pas de Fin de Course, aucun émetteur n'est programmé.

#### 4.2. Mode réglage

Le réglage des Fins de Course sur un moteur SELVE Radio se réalise avec :

- Un câble de réglage pour moteur Radio : 29 01 09,
- Un inverseur standard, du commerce (réglage en Mode automatique),
- Une télécommande commeo ou iveo.

#### 4.3. Liaison Moteur/Tablier

**Le moteur SEE-RC est compatible avec les verrous automatique.**

L'arrêt sur couple pour le Fin de Course Haut, ne peut être réalisé que sur une sous-face rigide.

La mise en service automatique nécessite : une sous-face rigide pour le FdC Haut et la présence d'une tablette pour le FdC Bas, afin que le tablier puisse reconnaître ces points de référence.

## 4.4. Sélection du Mode de fonctionnement

Mode réglage/Fins de Course	Câble de réglage	Radio-commeo	Radio-iveo
Mode automatique FdC Bas, point fixe – FdC Haut, sur couple & libération de tension	4.5.1. (page 82)	5.2.1. (page 88)	6.1.1. (page 95)
Mode manuel FdC Bas, point fixe/FdC Haut, point fixe	4.5.2. (page 83)	5.2.2. (page 89)	6.1.2. (page 96)
Mode manuel FdC Bas, point fixe – FdC Haut, sur couple & libération de tension	4.5.3. (page 84)	5.2.3. (page 90)	6.1.3. (page 97)

## 4.5. Réglage des Fins de Course avec l’Inverseur ou le Câble de réglage

### Remarque :

Le réglage des Fins de Course avec un inverseur filaire ne peut être réalisé qu’en Mode automatique.

Avant le branchement du câble de réglage, veuillez à :

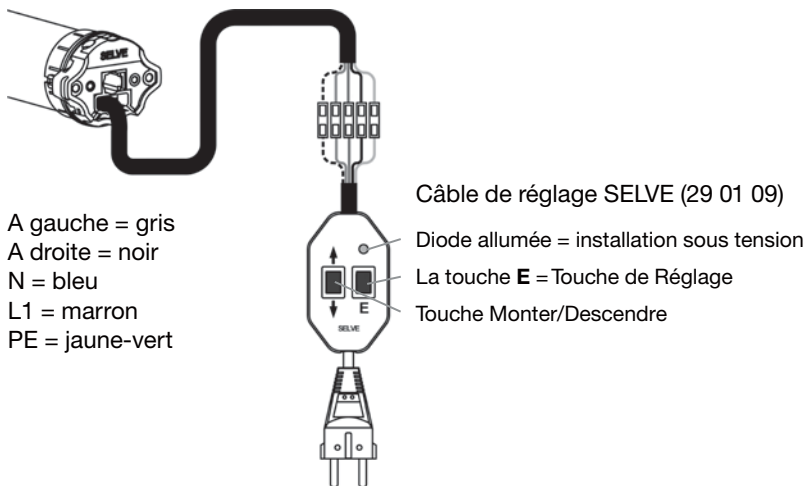


**Attention !** Risque d’électrocution !

Effectuez le branchement quand l’installation n’est pas sous tension !

**Warnung!**

Relier les 5 conducteurs du câble de l’interrupteur de réglage au câble de raccordement de la motorisation en veillant à respecter les couleurs.



**Attention :** L1 (= marron) doit toujours être sous tension 230V, même quand le moteur pendant le réglage, est branché avec un interrupteur ou un câble de réglage.





## 4.5.1. Mode automatique

### ➔ FdC Bas, point fixe – FdC Haut, sur couple & libération de tension

En mode livraison, après connexion à l'élément de commande, le moteur démarre lors de son premier mouvement après une double saccade.

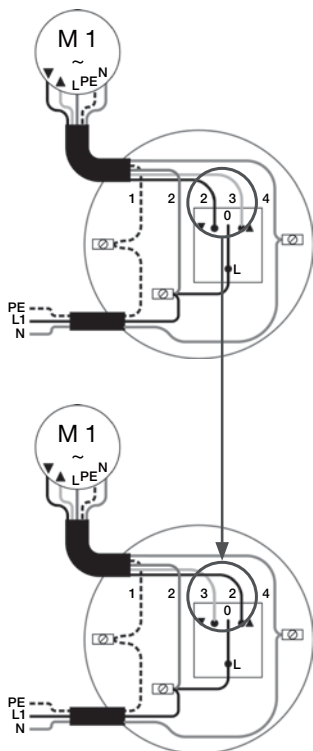
Le fonctionnement du moteur nécessite impérativement l'utilisation d'attaches rigides/verrous de sécurité ainsi que des butées d'arrêt rigides.

Couper l'alimentation et connecter le moteur à l'élément de commande.

Utilisation	Déplacement du Tablier
	
	

Si le sens de rotation du moteur correspond avec les indications « Montée » et « Descente » indiquées sur l'élément de commande, la mise en service est alors terminée.

Faites un essai Monter/Descendre: le moteur s'arrête automatiquement sur la fin de course et effectue un léger relâchement.



Dans le cas contraire, couper l'alimentation et permuter les fils gris et noir du moteur dans les connexions de l'élément de commande. La mise en service est alors terminée.









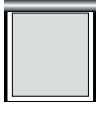
Faites un essai Monter/Descendre: le moteur s'arrête automatiquement sur la fin de course et effectue un léger relâchement.

## 4.5.2. Mode manuel

### ➔ FdC Bas, point fixe/FdC Haut, point fixe

Lors du branchement, le simple arrêt du moteur au démarrage (1-clac), signale le Mode manuel.

Impératif : en Mode manuel, réglez le Fin de Course Bas en premier et ensuite le Fin de Course Haut.




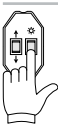



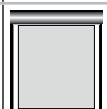
Utilisation	Déplacement du Tablier	
 <p>6 s</p>		Appuyer touche <b>E</b> , sur câble de réglage pendant 6 sec. Le moteur bascule en mode manuel. Les deux Fins de Course réglés sont effacés.
		Faites impérativement descendre le Tablier : avec la touche <b>HAUT</b> ou <b>BAS</b> . Positionnez le Tablier sur le FdC <b>Bas</b> .
 <p>3 s</p>		Touche <b>E</b> , 3 sec. : validation du FdC Bas. Les sens de rotation sont attribués automatiquement à la fin du réglage des 2x FdC.
		Positionnez le Tablier sur le FdC <b>Haut</b> .
 <p>3 s</p>		Touche <b>E</b> , 3 sec. : validation du FdC <b>Haut</b> . Les 2 FdC sont réglés et les sens de rotation sont attribués. Faites un essais Monter/Descendre.

## 4.5.3. Mode manuel

### ➔ FdC Bas, point fixe – FdC Haut, sur couple & libération de tension

Lors du branchement, le simple arrêt du moteur au démarrage (1-clac), signale le Mode manuel.

Impératif : en Mode manuel, réglez le Fin de Course Bas en premier et ensuite le Fin de Course Haut. Le moteur s'arrête automatiquement au contact de la sous-face du volet roulant.

Utilisation	Déplacement du Tablier	
 <p>6 s</p>		Appuyer touche <b>E</b> , sur câble de réglage pendant 6 sec. Le moteur bascule en mode manuel. Les deux Fins de Course réglés sont effacés.
		Faites impérativement descendre le Tablier : avec la touche <b>HAUT</b> ou <b>BAS</b> . Positionnez le Tablier sur le FdC <b>Bas</b> .
 <p>3 s</p>		Touche <b>E</b> , 3 sec. : validation du FdC Bas. Les sens de rotation sont attribués automatiquement à la fin du réglage des 2x FdC.
		Montez le Tablier sur le FdC <b>Haut</b> , <b>sans interruption</b> . Le Tablier atteint le FdC Haut et <b>s'arrête automatiquement</b> sur couple.
Arrêt automatique		Les 2 FdC sont réglés et les sens de rotation sont attribués. Faites un essai Monter/Descendre.



## 5. Mise en service commeo/Réglage du moteur Radio

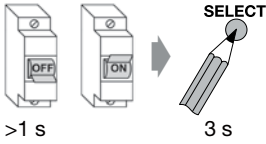
### Mise en service commeo

La mise en service en mode commeo n'est possible qu'avec un émetteur commeo. Afin d'effectuer les réglages dans le récepteur, il faut sélectionner le récepteur avec un émetteur par le Mode **SELECT**. Le Mode **SELECT** établie la liaison avec un seul récepteur. Seulement ce récepteur peut être actionné.

#### 5.1. Sélection d'un récepteur

Touche **SELECT** 3 sec., met l'émetteur en Mode **SELECT**. En Mode **SELECT**, la LED d'état clignote rapidement et l'émetteur recherche les récepteurs. La LED d'état verte signale que des récepteurs ont été trouvés, la LED d'état, clignote orange lentement. Le premier récepteur effectue un petit déplacement de validation. Si aucun émetteur n'est trouvé, la LED d'état clignote rouge.

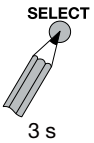
#### Recherche de récepteurs avec des émetteurs qui ne sont pas enregistrés/ Première mise en service



1. Coupez l'alimentation du récepteur > 1 sec. Les émetteurs seront sélectionnés dans les prochaines 4 minutes.
2. Sur l'émetteur appuyez la touche **SELECT** pendant 3 sec. L'émetteur est en Mode **SELECT**.

ou

#### Recherche de récepteurs avec des émetteurs enregistrés

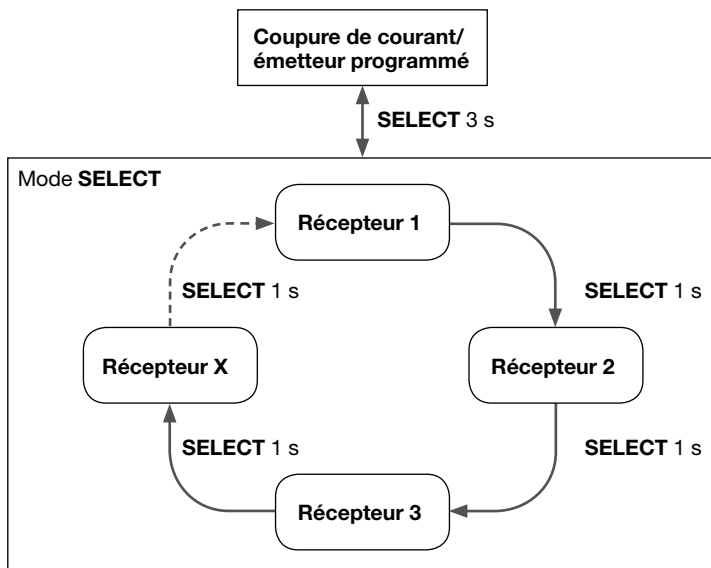


1. Sur l'émetteur, sélectionnez le canal ou le récepteur est programmé.
2. Sur l'émetteur appuyez la touche **SELECT** pendant 3 sec. L'émetteur est en Mode **SELECT**.

**Remarque :** Pendant 4 minutes, les émetteurs sélectionnés peuvent être recherchés par un autre émetteur qui n'est pas encore enregistré. Appuyer **SELECT** pendant 3 sec. sur l'émetteur supplémentaire. L'émetteur se met en Mode **SELECT**. Les deux émetteurs peuvent maintenant effectuer des réglages.

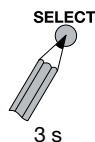
## F Mise en service commeo/Réglage du moteur Radio

Plusieurs récepteurs sont trouvés. L'Appui touche **SELECT** pendant 1 sec. permet de sélectionner un autre récepteur. Le récepteur suivant valide son état « sélectionné » par une petite course. Il n'y a toujours qu'un seul récepteur qui est sélectionné.



### Quitter le Mode SELECT

Pour quitter le Mode **SELECT** : La LED d'état clignote orange lentement. Appuyer la touche **SELECT** pendant 3 sec.



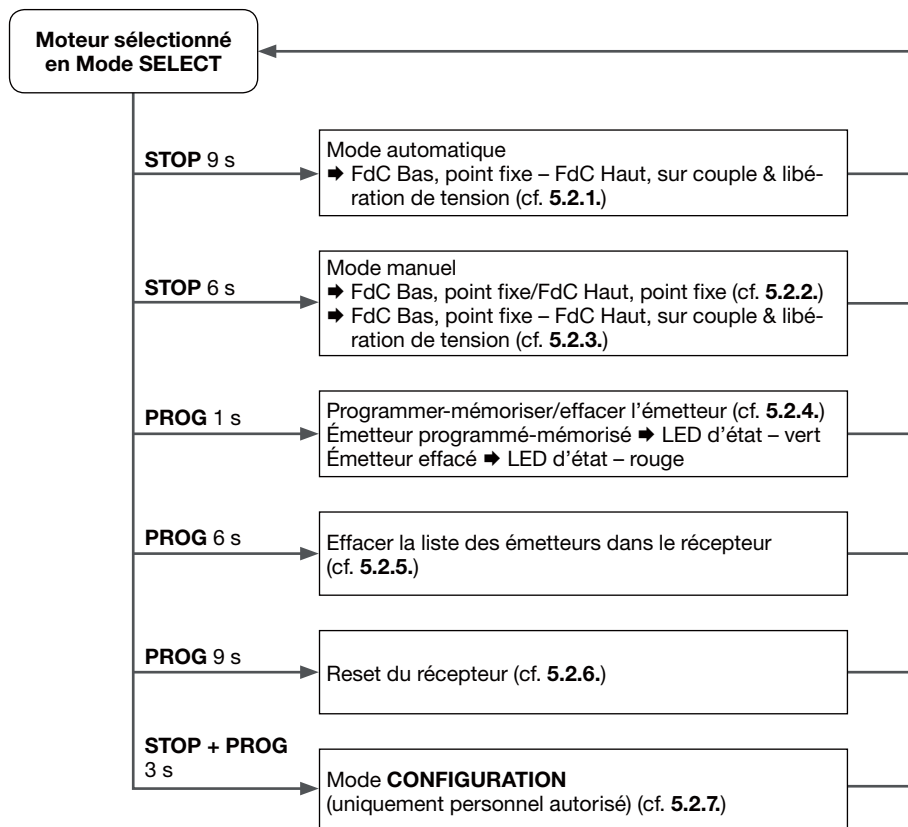
### Affichage de la LED d'état sur l'émetteur, selon les différents modes

Mode Emetteur	Affichage LED d'état
Mode Activé	Appui validé par Led
Mode <b>SELECT</b>	Clignote orange, lentement
Mode <b>CONFIGURATION</b> (uniquement personnel autorisé), cf. 5.2.7.	Clignote vert ou rouge, lentement

## 5.2. Type de fonctions sur le moteur sélectionné

### ➔ Émetteur en Mode SELECT

Les réglages suivants peuvent être effectués sur le moteur sélectionné.





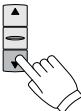


**Conseils pour le réglage §. 5.2. :** sélectionner le moteur avec un émetteur par le Mode **SELECT** (LED d'état clignote orange, lentement). Après le réglage, le moteur reste sélectionné (voire §.5).

### 5.2.1. Mode automatique

#### ➔ FdC Bas, point fixe – FdC Haut, sur couple & libération de tension

En mode livraison, après connexion à l'élément de commande, le moteur démarre lors de son premier mouvement après une double saccade.

Le fonctionnement du moteur nécessite impérativement l'utilisation d'attaches rigides/verrous de sécurité ainsi que des butées d'arrêt rigides.

Utilisation	Déplacement du Tablier	
		<p>Si le sens de rotation du moteur correspond avec les indications « Montée » et « Descente » indiquées sur l'élément de commande, la mise en service est alors terminée.</p>
		<p>Faites un essai Monter/Descendre: le moteur s'arrête automatiquement sur la fin de course et effectue un léger relâchement.</p>
 <p><i>click click</i></p>		<p>Dans le cas contraire, on peut modifier le sens de rotation du moteur par un double appui rapide sur le bouton <b>STOP</b>, pour autant que la télécommande soit en mode <b>SELECT</b>.</p> <p>Le sens de rotation du moteur sera confirmé lorsque</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>a) le mode <b>SELECT</b> sera abandonné avec une télécommande déjà appairée</li> </ul> <p>ou</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>b) en appuyant sur le bouton <b>PROG</b> sur une télécommande pas encore apairée.</li> </ul> <p>La mise en service est alors terminée.</p> <p>Faites un essai Monter/Descendre: le moteur s'arrête automatiquement sur la fin de course et effectue un léger relâchement.</p>


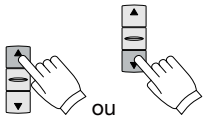



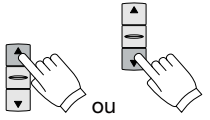

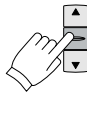

**Conseils pour le réglage §. 5.2. :** sélectionner le moteur avec un émetteur par le Mode **SELECT** (LED d'état clignote orange, lentement). Après le réglage, le moteur reste sélectionné (voire §.5).

### 5.2.2. Mode manuel

#### ➔ FdC Bas, point fixe/FdC Haut, point fixe

Lors du branchement , le simple arrêt du moteur au démarrage (1-clac), signale le Mode manuel.

Impératif : en Mode manuel, réglez le Fin de Course Bas en premier et ensuite le Fin de Course Haut.

Utilisation	Déplacement du Tablier
 <p>6 s</p>	<p>Appuyer <b>STOP</b> pendant 6 sec. Le moteur bascule en mode manuel. Les deux Fins de Course réglés sont effacés.</p>
 <p>ou</p>	 <p>Faites impérativement descendre le Tablier : avec la touche <b>HAUT</b> ou <b>BAS</b>. Positionnez le Tablier sur le FdC <b>Bas</b>.</p>
 <p>3 s</p>	 <p><b>STOP</b>, 3 sec. : validation du FdC Bas. Les sens de rotation sont attribués automatiquement à la fin du réglage des 2x FdC.</p>
 <p>ou</p>	 <p>Positionnez le Tablier sur le FdC <b>Haut</b>.</p>
 <p>3 s</p>	 <p><b>STOP</b>, 3 sec. : validation du FdC Haut. Les 2 FdC sont réglés et les sens de rotation sont attribués. Faites un essais Monter/Descendre.</p>
	<p><b>Remarque :</b> Il se peut que l'émetteur n'est pas encore attribué. Pour attribuer un émetteur voire : §.5.2.4.</p>

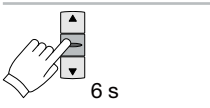
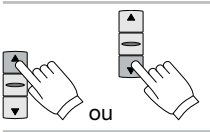

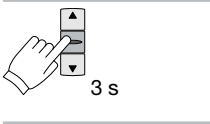
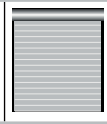
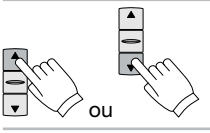

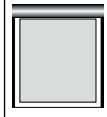
**Conseils pour le réglage §. 5.2. :** sélectionner le moteur avec un émetteur par le Mode **SELECT** (LED d'état clignote orange, lentement). Après le réglage, le moteur reste sélectionné (voire §.5).

### 5.2.3. Mode manuel

#### ➔ FdC Bas, point fixe – FdC Haut, sur couple & libération de tension

Lors du branchement, le simple arrêt du moteur au démarrage (1-clac), signale le Mode manuel.

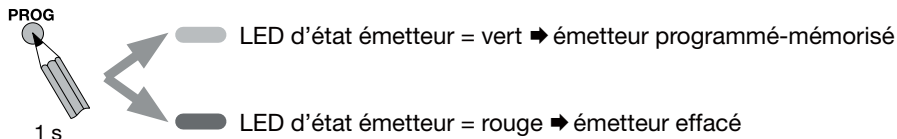
Impératif : en Mode manuel, réglez le Fin de Course Bas en premier et ensuite le Fin de Course Haut. Le moteur s'arrête automatiquement au contact de la sous-face du volet roulant.

Utilisation	Déplacement du Tablier	
 <p>6 s</p>		<p>Appuyer <b>STOP</b> pendant 6 sec. Le moteur bascule en mode manuel. Les deux Fins de Course réglés sont effacés.</p>
 <p>ou</p>		<p>Faites impérativement descendre le Tablier : avec la touche <b>HAUT</b> ou <b>BAS</b>. Positionnez le Tablier sur le FdC <b>Bas</b>.</p>
 <p>3 s</p>		<p><b>STOP</b>, 3 sec. : validation du FdC Bas. Les sens de rotation sont attribués automatiquement à la fin du réglage des 2x FdC.</p>
 <p>ou</p>		<p>Montez le Tablier sur le FdC <b>Haut</b>, <b>sans interruption</b>. Le Tablier atteint le FdC Haut et <b>s'arrête automatiquement</b> sur couple.</p>
<p>Arrêt automatique</p>		<p>Les 2 FdC sont réglés et les sens de rotation sont attribués. Faites un essais Monter/Descendre.</p> <p><b>Remarque :</b> Il se peut que l'émetteur n'est pas encore attribué. Pour attribuer un émetteur voire : §.5.2.4.</p>

**Conseils pour le réglage §. 5.2. :** sélectionner le moteur avec un émetteur par le Mode **SELECT** (LED d'état clignote orange, lentement). Après le réglage, le moteur reste sélectionné (voire §.5).

### 5.2.4. Programmer-mémoriser/effacer l'émetteur

Pour programmer ou effacer l'émetteur, sélectionnez le canal et appuyez sur **PROG** – 1 sec. La LED d'état – vert signale que l'émetteur est bien programmé. La LED d'état – rouge signale que l'émetteur est effacé.



### 5.2.5. Effacer la liste des émetteurs dans le récepteur

Pour effacer la liste des émetteurs dans le récepteur, appuyez **PROG** – 6 sec. sur l'émetteur. Tous les récepteurs qui sont programmés-mémorisés dans le récepteur sont effacés. Le récepteur est effacé dans l'émetteur.

6 s

**Remarque : Sera la cause d'un message d'erreur lors de l'enregistrement de nouveaux émetteurs !**

Lorsque ce moteur sera commandé par un autre émetteur, cet émetteur n'aura pas de retour d'information de m'émetteur effacé et signalera une erreur.

### 5.2.6. Reset du récepteur

Pour faire le Reset sur un récepteur, appuyez **PROG** – 9 sec. sur l'émetteur. Tous les réglages et paramètres sont effacés. Les FdC sont effacés. Le récepteur est effacé dans l'émetteur.

9 s

**Remarque : Sera la cause d'un message d'erreur lors de l'enregistrement de nouveaux émetteurs !**

Lorsque ce moteur sera commandé par un autre émetteur, cet émetteur n'aura pas de retour d'information de m'émetteur effacé et signalera une erreur.

### 5.2.7. Mode CONFIGURATION (uniquement personnel autorisé)

Pour mettre un récepteur en Mode **CONFIGURATION**, appuyez simultanément **STOP** + **PROG** – 3 sec.

3 s

**Remarque : uniquement personnel autorisé !**

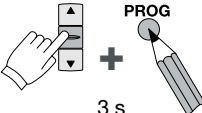



















Les modifications de la configuration peut provoquer des dégâts sur l'installation en neutralisant les fonctions de protection.

En appuyant simultanément **STOP** + **PROG** – 3 sec., vous interrompez le Mode **CONFIGURATION**.

## Configuration avec un émetteur sans écran

La LED d'état clignote lentement : vert ou rouge. L'émetteur annonce le premier Bit. Le premier Bit est annoncé par un clignotement unique. La touche **HAUT** met le premier Bit à 1 (LED d'état – vert). La touche **BAS** le met à 0 (LED d'état – rouge). L'appui sur **STOP** appelle le prochain Bit. La LED d'état indique le deuxième Bit, elle clignote 2x, vert ou rouge. Chaque appui sur **STOP**, appelle le Bit suivant. Chaque Bit peut être réglé comme indiqué ci-dessus. Le nombre de clignotement indique la position du Bit.

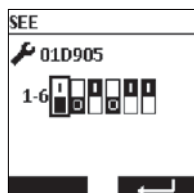
Après le réglage du dernier Bit, avec l'appui sur **STOP** vous quitter le Mode **CONFIGURATION**. La LED d'état clignote orange, lentement. L'émetteur est en Mode **SELECT**.

Utilisation	LED d'état	Réglage
 3 s	 vert = 1 1x  rouge = 0	 = vert = 1  = rouge = 0
 1 s	 vert = 1 2x  rouge = 0	 = vert = 1  = rouge = 0
 1 s	 vert = 1 3x  rouge = 0	 = vert = 1  = rouge = 0
		
 1 s	 orange	

## Configuration avec commeo Multi Send

La configuration est identique à celle sur l'émetteur sans écran. La LED d'état clignote orange. L'écran affiche le masque-Bit du récepteur. Avec la touche display à droite (symbole entrée), le réglage est enregistré.

SEE-RC





**Masque-Bit en état d'usine**

SEE-RC

Bit – position	1	2	3	4	5	6
Récepteur – fonction	A		B		D	F
LED d'état = vert/1	1		1		1	1
LED d'état = rouge/0		0		0		

**Récepteur : Application réglables**

A		Récepteur application
0	0 0	Store intérieur enroulable (pas de perte capteur, vent, pluie, gel)
1	0 0	Store extérieur
0	1 0	Store-banne/store intérieur (pas de perte capteur, vent, pluie, gel)
1	1 0	Store-banne/store extérieur
0	0 1	Store-banne pour magasin (pas de fonction soleil)
1	0 1	Volet roulant (pas de perte capteur, vent, pluie, gel)
0	1 1	Motorisation de fenêtre (pas de capteur)
<b>B</b>		<b>Contacts auxiliaires</b>
1		Situation de l'installation, Arrêt d'urgence via contacts auxiliaires
0		Fonction « Homme-mort »
<b>D</b>		<b>Tension libérée activée après arrêt sur couple FdC Haut</b>
1		Tension libérée activée
0		Tension libérée désactivée
<b>F</b>		<b>Arrêt sur obstacle – Mode réglage – vers FdC Haut</b>
1		Arrêt sur obstacle activé – Mode réglage – installation paramétrable
0		Arrêt sur obstacle désactivé – Mode réglage – couple maximum

**F**

### 5.3. Fonctions sur l'émetteur

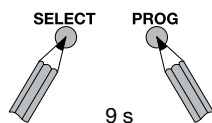
L'émetteur et le récepteur sont en Mode Activé.

#### Positions intermédiaires

Les consignes pour le réglage des positions intermédiaires sont dans le Mode d'Emploi des émetteurs.

#### Liste des récepteurs – effacement

Pour effacer la liste des récepteurs dans l'émetteur appuyez simultanément **PROG** + **SELECT** – 9 sec. Tous les récepteurs seront effacés dans l'émetteur.



## 6. Mise en service iveo/Réglage du moteur Radio

### Mise en service iveo

La mise en service en Mode iveo peut être effectuée avec tous les émetteurs intronic qui sont équipés de touche **HAUT**, **STOP** et **BAS**.









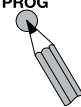
## 6.1. Réglage des Fins de Course et enregistrement du premier émetteur

### 6.1.1. Mode automatique

#### ➔ FdC Bas, point fixe – FdC Haut, sur couple & libération de tension

En mode livraison, après connexion à l'élément de commande, le moteur démarre lors de son premier mouvement après une double saccade.

Le fonctionnement du moteur nécessite impérativement l'utilisation d'attaches rigides/verrous de sécurité ainsi que des butées d'arrêt rigides.

Utilisation	Déplacement du Tablier	
		Mettre le moteur sous tension.
		Appuyer en même temps sur les touches <b>HAUT</b> et <b>BAS</b> de l'émetteur. L'émetteur est provisoirement programmée pour cette motorisation.
		Si le sens de rotation du moteur correspond avec les indications « Montée » et « Descente » indiquées sur l'élément de commande, la mise en service est alors terminée.
		Faites un essais Monter/Descendre: le moteur s'arrête automatiquement sur la fin de course et effectue un léger relâchement.
 <p><b>click click</b></p>		Dans le cas contraire, on peut modifier le sens de rotation du moteur par un double appui rapide sur le bouton <b>STOP</b> , pour autant que la télécommande en configuration Iveo soit temporairement appairée.
<p><b>PROG</b></p>  <p>1 s</p>		En appuyant sur le bouton Prog de la télécommande, émetteur et récepteur sont définitivement appairés. Le sens de rotation est alors confirmé La mise en service est alors terminée.
		Faites un essais Monter/Descendre: le moteur s'arrête automatiquement sur la fin de course et effectue un léger relâchement.

## 6.1.2. Mode manuel




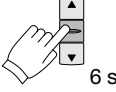
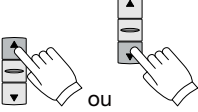

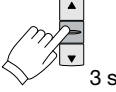

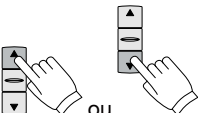

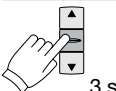

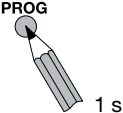
### ➔ FdC Bas, point fixe/FdC Haut, point fixe

Lors du branchement, le simple arrêt du moteur au démarrage (1-clac), signale le Mode manuel.

Impératif : en Mode manuel, réglez le Fin de Course Bas en premier et ensuite le Fin de Course Haut.

### Attention !

Ne brancher que le moteur Radio qui doit être mis en route ! Il n'est pas possible de mettre plusieurs moteurs en route simultanément.

Utilisation	Déplacement du Tablier	
		Mettre le moteur sous tension.
		Appuyer en même temps sur les touches <b>HAUT</b> et <b>BAS</b> de l'émetteur. L'émetteur est provisoirement programmée pour cette motorisation.
 6 s		Appuyer <b>STOP</b> pendant 6 sec.
 ou		Faites impérativement descendre le Tablier : avec la touche <b>HAUT</b> ou <b>BAS</b> . Positionnez le Tablier sur le FdC <b>Bas</b> .
 3 s		<b>STOP</b> , 3 sec. : validation du FdC Bas. Les sens de rotation sont attribués automatiquement à la fin du réglage des 2x FdC.
 ou		Positionnez le Tablier sur le FdC <b>Haut</b> .
 3 s		<b>STOP</b> , 3 sec. : validation du FdC Haut. Les 2 FdC sont réglés et les sens de rotation sont attribués. Faites un essai Monter/Descendre.
 1 s		Appuyer sur la touche <b>PROG</b> de l'émetteur. L'émetteur est désormais durablement programmée.

### 6.1.3. Mode manuel




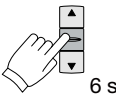
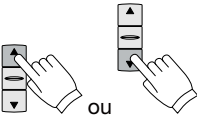

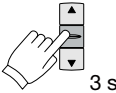

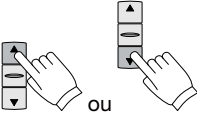


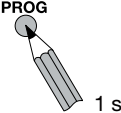
#### ➔ FdC Bas, point fixe – FdC Haut, sur couple & libération de tension

Lors du branchement, le simple arrêt du moteur au démarrage (1-clac), signale le Mode manuel.

Impératif : en Mode manuel, réglez le Fin de Course Bas en premier et ensuite le Fin de Course Haut. Le moteur s'arrête automatiquement au contact de la sous-face du volet roulant.

#### Attention !

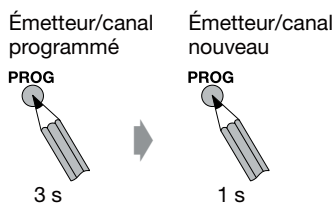
Ne brancher que le moteur Radio qui doit être mis en route ! Il n'est pas possible de mettre plusieurs moteurs en route simultanément.

Utilisation	Déplacement du Tablier	
		Mettre le moteur sous tension.
		Appuyer en même temps sur les touches <b>HAUT</b> et <b>BAS</b> de l'émetteur. L'émetteur est provisoirement programmée pour cette motorisation.
 6 s		Appuyer <b>STOP</b> pendant 6 sec.
 ou		Faites impérativement descendre le Tablier : avec la touche <b>HAUT</b> ou <b>BAS</b> . Positionnez le Tablier sur le FdC <b>Bas</b> .
 3 s		<b>STOP</b> , 3 sec. : validation du FdC Bas. Les sens de rotation sont attribués automatiquement à la fin du réglage des 2x FdC.
 ou		Montez le Tablier sur le FdC <b>Haut</b> , <b>sans interruption</b> . Le Tablier atteint le FdC Haut et <b>s'arrête automatiquement</b> sur couple.
Arrêt automatique		Les 2 FdC sont réglés et les sens de rotation sont attribués. Faites un essai Monter/Descendre.
 1 s		Appuyer sur la touche <b>PROG</b> de l'émetteur. L'émetteur est désormais durablement programmée.

## 6.2. Enregistrer : Emetteur/Canaux

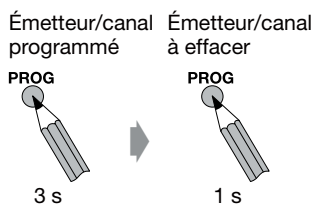
### 6.2.1. Programmation d'émetteurs/canaux supplémentaires

Appuyez sur la touche **PROG** d'un émetteur/canal programmé pendant 3 secondes (attendez la course de confirmation du moteur). Le récepteur est maintenant prêt à la programmation pendant une durée d'une minute. Appuyez brièvement (1 sec.) sur la touche **PROG** du nouvel émetteur/canal. Le nouvel émetteur/canal est maintenant programmé.



### 6.2.2. Effacement d'émetteurs/canaux

Appuyez sur la touche **PROG** d'un émetteur/canal programmé pendant 3 secondes (attendez la course de confirmation du moteur). Le récepteur est maintenant prêt à la programmation pendant une durée d'une minute. Appuyez brièvement (1 sec.) sur la touche **PROG** de l'émetteur/canal à effacer. L'émetteur/canal est maintenant effacé.



## 6.3. Positions intermédiaires

Les consignes pour le réglage des positions intermédiaires sont dans le Mode d'Emploi des émetteurs.

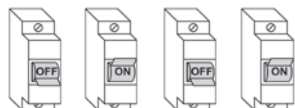
### 6.4. Fonctions en mode service (réglages par le biais d'un émetteur)

Afin de pouvoir exécuter les programmations suivantes, le récepteur doit être placé en mode service en coupant spécialement l'alimentation électrique.

Tenir compte des points suivants:

- Pour passer en mode service, un émetteur doit être programmé.
- Placer en mode service uniquement le récepteur qui doit être programmé.
- Le récepteur reste en mode service pendant 4 minutes.
- Pour retirer un récepteur du mode service (par ex. 3 récepteurs sur un fusible), vous devez activer le moteur.

Fusible/Accouplement Hirschmann



3 s    3 s    3 s

Le récepteur confirme le mode service par une courte montée et une courte descente.

### 6.5. Réajustage de la position finale avec émetteur attribué

Le mode de réglage ne peut être quitté qu'une fois que les deux fins de course sont programmés. L'affectation des émetteurs reste inchangée. Après le réglage des fins de course, la motorisation se trouve à nouveau en mode de fonctionnement normal.

Amener la motorisation en mode service en coupant l'alimentation secteur. Le fait d'appuyer pendant 6 (Mode manuel)/9 (Mode automatique) secondes sur la touche **STOP** d'une télécommande correspondante permet de réinitialiser la motorisation (attendre que le témoin de la télécommande clignote deux/trois fois). Régler ensuite les positions de fin de course comme décrit dans la zone grisée des points 6.1.1. à 6.1.3.

Fusible/Accouplement Hirschmann

Émetteur correspondante

STOP 6 s

ou

STOP 9 s

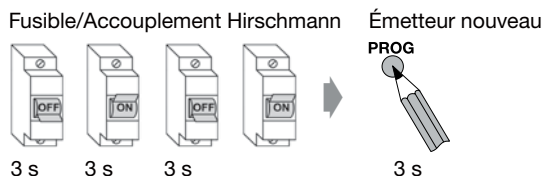
Régler les positions de fin de course comme décrit dans la zone grisée des points 6.1.2. et 6.1.3.

Régler les positions de fin de course comme décrit dans la zone grisée de point 6.1.1.

### 6.6. Programmation d'un nouvel émetteur suite à la perte, le vol à une panne de celui-ci

À utiliser uniquement lorsqu'un émetteur programmé n'est plus présent (perdu ou défectueux).

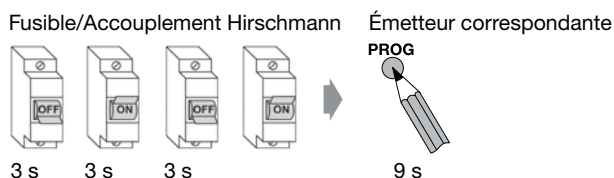
Pour programmer un nouvel émetteur/canal, le récepteur doit être placé en mode service en coupant l'alimentation électrique. Appuyez ensuite sur la touche **PROG** du nouvel émetteur/canal pendant 3 sec. Tous les anciens émetteurs/canaux sont déprogrammés.



### 6.7. Restauration de l'état à la livraison

Pour réinitialiser la motorisation, il faut l'amener en mode service en coupant l'alimentation secteur. Appuyer ensuite pendant 9 secondes sur la touche **PROG** d'un émetteur correspondante.

Après cette opération, aucun émetteur ni Fin de Course, ne seront plus enregistrés dans ce moteur.



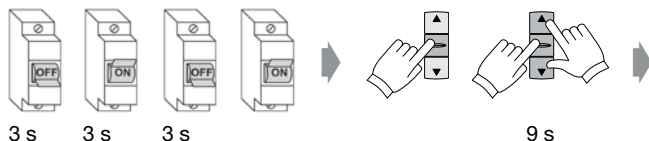
### 6.8. Séparation du groupe

Un groupe est un montage de plusieurs motorisations/récepteurs qui peuvent être pilotés par le biais d'un émetteur/canal. La programmation de cette émetteur s'effectue au terme du dégroupage. Pendant le dégroupage, chaque motorisation/récepteur s'active une seule fois de manière aléatoire pendant 3 secondes dans un laps de temps de 2 minutes. L'arrêt de la motorisation par le biais d'un émetteur quelconque permet de programmer cette dernière pour la motorisation considérée.



Appuyez d'abord sur la touche **STOP** d'un émetteur programmé, puis aussi sur les touches **HAUT** et **BAS**. Maintenez les trois touches enfoncées pendant 9 secondes (attendre jusqu'à ce que la Led clignote trois fois). La motorisation valide l'activation du dégroupage par un bref déplacement. Chaque motorisation se déplace ensuite de manière aléatoire pendant 3 secondes dans un laps de temps de 2 minutes. Dès que le volet correspondant se met en route (max. 3 sec.), appuyez sur la touche **STOP**. Le émetteur est ainsi programmée, et la motorisation/le récepteur n'est plus en mode dégroupage.

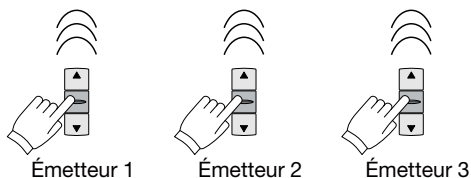
Fusible/Accouplement Hirschmann



Fenêtre 1      Fenêtre 2      Fenêtre 3



Dans un intervalle de 2 min., chaque moteur effectuera un déplacement Aléatoire de 3 sec. Appuyer sur **STOP** avec l'émetteur apparié.



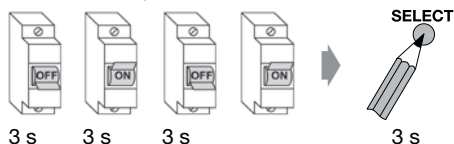
Si les motorisations fonctionnent toujours de manière groupée, répéter l'opération pour les motorisations concernées.

Si vous avez programmé un émetteur sans utiliser la touche **STOP** et s'il n'y a pas d'autre émetteur programmée, vous pouvez alors reprogrammer cette émetteur en appuyant simultanément sur les touches **HAUT** et **BAS**, puis sur la touche **PROG**.

### 6.9. Basculer en Mode commeo

Pour basculer les moteurs du Mode iveo en Mode commeo, veuillez mettre le/les moteurs en mode service. Ensuite sélectionner le moteur avec un émetteur commeo en Mode **SELECT** par appui 3 sec. Maintenant tous les émetteurs iveo sont effacés.

Fusible/Accouplement Hirschmann



## 7. Caractéristiques techniques

Type	Couple Nm	Vitesse rpm	Consommation A	Puissance W
1/10	10	15	0,5	115
2/7	7	17	0,41	95
2/10	10	17	0,45	105
2/15	15	17	0,66	152
2/20	20	17	0,75	172
2/30	30	17	0,95	220

Tous les types de moteurs ne sont pas disponibles, ni dans tous les groupes (BR..), ni avec tous les couples Nm. Les moteurs du groupe BR-2 ont des prises pour les câbles brochables. Les moteurs des groupes BR-1 et BR-3 sont munis de câbles 2,5 ml, **non** démontables.

Pour les moteurs des groupes BR-1, BR-2 et BR-3, des longueurs de câbles différentes peuvent être choisies sur catalogue.

Les câbles brochables sont à commander séparément.

Des prises spéciales peuvent être réalisées sur demande.

### Caractéristiques des moteurs :

Tension nominale : 230 V AC/50 Hz

Consommation en veille : 0,5 W

Protection : IP 44

Durée de fonctionnement : 4 min.

Fréquence : 868,1 et 868,3 MHz

Puissance d'émission : 10 mW

La portée maximale du signal radio est de 25 m dans les bâtiments et elle peut atteindre jusqu'à 350 m à l'extérieur.

Indications sous réserves de modifications techniques.

### 8. Déclaration de conformité

SELVE GmbH & Co. KG déclare que le moteur SEE-RC est conforme aux prescriptions et règles des directives 2006/42/EG, 2014/53/EU et 2014/30/EU en vigueur. Les certificats de conformité sont disponibles sur [www.selve.de](http://www.selve.de).



### 9. Dépannage et recherche de défauts

Dysfonctionnement	Causes	Solutions
Le moteur radio ne fonctionne pas	Branchement électrique défectueux	Contrôler le branchement
	Aucun émetteur programmé	Mémoriser un émetteur
	L'émetteur est hors de portée/piles vides	Approcher l'émetteur ou changer les piles
		Programmer un nouvelle émetteur
	Protection thermique déclenché	Attendre 5 à 20 min
Le mode d'émission programmé est inadapté	Pour déprogrammer un mauvais mode d'émission, il faut effacer tous les émetteurs du mauvais mode d'émission, effectuer une double coupure de courant et enregistrer les émetteurs à nouveau	
Le moteur radio ne fait pas de vient à la 1ère mise en service	Branchement électrique défectueux	Contrôler le branchement
	Les FdC sont déjà réglés	Mémoriser un émetteur, ensuite Reset du moteur
	Les FdC sont déjà réglés et un émetteur est mémorisé	Mémoriser un nouvel émetteur, ensuite Reset du moteur
Moteur radio : arrêt avant le FdC Bas	Arrêt sur obstacle ou point-dur	Contrôler l'installation et enlever le point-dur
Moteur radio : arrêt avant le FdC Haut	Déclenchement sur couple	Contrôler l'installation et enlever l'obstacle ou le point-dur; éventuellement utilisez un moteur plus puissant

### 10. SELVE Assistance technique, Service-Hotline

- Hotline : Téléphones 0800 914947 (France)  
080 221583 (Belgique)
- Téléchargement des Modes d'emploi sur [www.selve.de](http://www.selve.de) ou QR-scan

